

УДК 517.946 (575.2) (04)

**РЕШЕНИЕ ОДНОЙ СПЕЦИАЛЬНОЙ СИСТЕМЫ
ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ
В ЧАСТНЫХ ПРОИЗВОДНЫХ ВТОРОГО ПОРЯДКА
С ПОЛОЖИТЕЛЬНЫМ АНТИРАНГОМ**

Ж.Н. Тасмамбетов, А.Ж. Тасмамбетова

Рассматривается специальная система дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка, для которых ранг $p \leq 0$ и антиранг $m > 0$. Получены необходимые условия существования формальных решений.

Ключевые слова: ранг; антиранг; положительный антиранг; дифференциальное уравнение.

Постановка задачи. В данной работе изучается система дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка

$$\left. \begin{aligned} P^{(0)}(x, y)Z_{xx} + P^{(1)}(x, y)Z_y + P^{(2)}(x, y)Z &= 0, \\ Q^{(0)}(x, y)Z_{yy} + Q^{(1)}(x, y)Z_x + Q^{(2)}(x, y)Z &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

где коэффициенты $P^{(i)} = P^{(i)}(x, y)$ и $Q^{(i)} = Q^{(i)}(x, y)$ ($i = 0, 1, 2$) многочлены двух переменных

$$\begin{aligned} P^{(i)}(x, y) &= x^{\pi_i} \cdot y^{\delta_i} \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{m, n} a_{\mu, \nu}^{(i)} \cdot x^\mu y^\nu, \\ Q^{(i)}(x, y) &= x^{\gamma_i} \cdot y^{\lambda_i} \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{m, n} b_{\mu, \nu}^{(i)} \cdot x^\mu y^\nu, \end{aligned} \quad (2)$$

($\pi_i, \delta_i, \gamma_i, \lambda_i$ ($i = \overline{0, 2}$) – целые неотрицательные числа, для которых ранг $p \leq 0$ и антиранг $m > 0$).

Частный случай системы (1)–(2) был изучен американским математиком Е. Вильчинским [1]. Он же доказал условия совместности таких систем.

Особые кривые системы определяются приравнением к нулю коэффициентов при старших производных Z_{xx} и Z_{yy} : $P^{(0)}(x, y) \equiv 0, Q^{(0)}(x, y) \equiv 0$.

Нами установлен простой признак определения регулярности и иррегулярности особых кривых [2].

Пусть задана система вида

$$\begin{aligned} x^2(a_{00}^{(0)} + a_{10}^{(0)}x)Z_{xx} + y(a_{00}^{(1)} + a_{10}^{(1)}x)Z_y + (a_{00}^{(2)} + a_{10}^{(2)}x + a_{01}^{(2)}y + a_{11}^{(2)}xy + a_{20}^{(2)}x^2 + a_{02}^{(2)}y^2)Z &= 0, \\ y^2(b_{00}^{(0)} + b_{01}^{(0)}y)Z_{yy} + x(b_{00}^{(1)} + b_{01}^{(1)}y)Z_x + (b_{00}^{(2)} + b_{10}^{(2)}x + b_{01}^{(2)}y + b_{11}^{(2)}xy + b_{20}^{(2)}x^2 + b_{02}^{(2)}y^2)Z &= 0 \end{aligned}$$

с известными постоянными коэффициентами.

Особые кривые системы:

$$(0, 0), (0, \infty), (\infty, 0), (-a_{00}^{(0)} / a_{10}^{(0)}, 0), (0, -b_{00}^{(0)} / b_{01}^{(0)}), (-a_{00}^{(0)} / a_{10}^{(0)}, -b_{00}^{(0)} / b_{01}^{(0)}), (\infty, \infty).$$

Если $a_{00}^{(0)} = 0$ и $b_{00}^{(0)} = 0$, то особенность $(0, 0)$ является особой иррегулярной. Когда они отличны от нуля, особенность $(0, 0)$ является особой регулярной. В этом случае получим систему с регулярной особенностью. Аналогичным путем устанавливаем, что при $a_{10}^{(0)} \neq 0$ и $b_{01}^{(0)} \neq 0$ для последней системы особенность (∞, ∞) будет регулярной, а при $a_{10}^{(0)} = 0, b_{01}^{(0)} = 0$ – иррегулярной.

В общем случае регулярность и иррегулярность особенностей системы (1) устанавливается с помощью понятия ранга и антиранга. Для таких систем одновременно можно говорить и о ранге $p = k + 1$ и антиранге $m = -1 - \chi$ системы, то есть можно определить как величину подранга k

$$k = \max \frac{\tau_l - \tau_0}{l} \quad (l=1,2), \quad (3)$$

так и величину антиподранга χ

$$\chi = \min \frac{\tau_i - \tau_0}{j} \quad (j=1,2), \quad (4)$$

где τ_i и τ_j совпадает с одним из чисел $\pi_i, \delta_i, \gamma_i, \lambda_i$ ($i = \overline{0,2}$).

Подранг k и антиподранг χ системы (1) определяются по независимым переменным x и y отдельно. Когда определяются подранги k_i ($t=1,2$), то выбирается наибольшее из них за подранг системы. Наоборот, когда определяются антиподранги коэффициентов χ_i ($t=1,2$), за антиподранг системы выбирается наименьшее из них.

Используя понятия ранга и антиранга, можно доказать ряд теорем.

Теорема 1. Система (1) имеет регулярные решения в виде рядов двух переменных

$$Z_i(x, y) = x^{\rho_i} y^{\sigma_i} \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} C_{\mu, \nu}^{(i)} x^{\mu} y^{\nu} \quad (C_{0,0}^{(i)} \neq 0), \quad (5)$$

где $(\rho_i, \sigma_i, C_{\mu, \nu}^{(i)})$ ($\mu, \nu = 0, 1, 2, \dots; i = 1, 2, 3, 4$) – неизвестные постоянные), сходящиеся вблизи особенности $(x=0, y=0)$ в том и только в том случае, когда антиранги системы m_s ($s=1,2$) равны нулю.

Доказательство теоремы аналогично [3].

Следствие. Для того чтобы система (1) имела четыре регулярных решения $Z_j(x, y)$ ($j=1,2,3,4$) вблизи особенности $(x=0, y=0)$ необходимо и достаточно, чтобы антиподранги системы $\chi_s \geq -1$ ($s=1,2$).

Согласно общей теории [1] систем вида (1), она может иметь до четырех линейно-независимых частных решений.

Если $x=0$ является особой регулярной кривой системы, то выполняется неравенство вида

$$\pi_0 \leq \pi_s + s \quad (1 \leq s \leq 2). \quad (6)$$

Если хотя бы при одном значении s выполняется неравенство

$$\pi_0 > \pi_s + s \quad (1 \leq s \leq 2),$$

то $x=0$ является особой иррегулярной.

Из (6) следует, что для регулярной особой точки

$$\pi_s - \pi_0 + s \geq 0 \quad \text{или} \quad \frac{\pi_s - \pi_0}{s} \geq -1 \quad (1 \leq s \leq 2).$$

Отсюда вытекает, что если $x=0$ – особая регулярная кривая, то число $m_s \leq 0$, а когда особая кривая $x=0$ – иррегулярная, число $m_s > 0$.

Такие же условия должны выполняться и относительно переменной y .

Случай положительного ранга. Пусть антиранг системы $m_s > 0$ ($s=1,2$), где m_1 – антиранг системы относительно независимой переменной x , а m_2 – относительно независимой переменной y .

Это означает, что особые линии $x=0$ и $y=0$ – особые иррегулярные и существует формальное решение вида

$$Z_j(x, y) = \exp Q_j \left(\frac{1}{x}, \frac{1}{y} \right) \cdot x^{\rho_j} \cdot y^{\sigma_j} \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} B_{\mu, \nu}^{(j)} \cdot x^{\mu} y^{\nu} \quad (B_{0,0}^{(j)} \neq 0), \quad (7)$$

где $\rho_i, \sigma_i, B_{\mu, \nu}^{(j)}$ ($\mu, \nu = 0, 1, 2, \dots; j = 1, 2, 3, 4$) – неизвестные постоянные, которые следует определить; многочлен $Q_j(\frac{1}{x}, \frac{1}{y})$ – многочлен двух переменных

$$Q_i(\frac{1}{x}, \frac{1}{y}) = \frac{\alpha_{m0}}{mx^p} + \frac{\alpha_{0m}}{my^p} + \dots + \frac{\alpha_{11}}{xy} + \frac{\alpha_{01}}{y} + \frac{\alpha_{10}}{x} \quad (8)$$

с неизвестными коэффициентами $\alpha_{m0}, \alpha_{0m}, \dots, \alpha_{11}, \alpha_{01}$ и α_{10} .

В этом случае для построения решения вида (7) воспользуемся основным преобразованием

$$Z(x, y) = \exp Q(\frac{1}{x}, \frac{1}{y}) \cdot U(x, y), \quad (9)$$

где неизвестные коэффициенты $\alpha_{m0}, \alpha_{0m}, \dots, \alpha_{11}, \alpha_{01}$ и α_{10} многочлена (8) определяются из вспомогательной системы относительно неизвестной $U(x, y)$. Они определяются приравниваем к нулю m_s ($s = 1, 2$) коэффициентов

$$b_{m0}^{(j)} = 0, b_{0m}^{(j)} = 0, b_{m-1,0}^{(j)} = 0, \dots, b_{10}^{(j)} = 0, b_{00}^{(j)} = 0 \quad (j = 1, 2) \quad (10)$$

при наименьших степенях независимых переменных x и y при $U(x, y)$.

Каждое из них определяет систему, состоящую из двух уравнений.

Тогда первое необходимое условие существования формального решения вида (7) формулируется в виде следующего утверждения.

Теорема 2. Для того чтобы вспомогательная система, полученная с помощью преобразования (9) из системы (1), имела хотя бы одно решение вида (7), необходимо, чтобы имели место равенства (10).

Второе необходимое условие связано с построением решения вида (5), где неопределенные постоянные ρ и σ находятся из системы определяющих уравнений вида

$$\left. \begin{aligned} f_{00}^{(1)}(\rho, \sigma) &= a_{00}^{(0)}\rho(\rho-1) + a_{00}^{(1)}\rho + a_{00}^{(2)}\sigma + a_{00}^{(3)} = 0, \\ f_{00}^{(2)}(\rho, \sigma) &= b_{00}^{(0)}\sigma(\sigma-1) + b_{00}^{(1)}\rho + b_{00}^{(2)}\sigma + b_{00}^{(3)} = 0, \end{aligned} \right\} \quad (11)$$

а неизвестные коэффициенты $C_{\mu, \nu}$ ($\mu, \nu = 0, 1, 2, \dots$) находятся из системы рекуррентных последовательностей:

$$\sum_{m, n=0}^{\infty} C_{\mu-m, \nu-n} f_{m, n}^{(j)}(\rho + \mu - m, \sigma + \nu - n) = 0, \quad (m, n = 0, 1, 2, \dots; \mu, \nu = 0, 1, 2, \dots). \quad (12)$$

Приведем формулировку второго необходимого условия.

Теорема 3. Для того чтобы вспомогательная система имела решения вида (7), необходимо, чтобы пара (ρ, σ) была корнем системы определяющих уравнений вида (11), где $f_{00}^{(j)}(\rho, \sigma), (j = 1, 2)$ есть коэффициенты при наименьших степенях системы характеристических функций, полученных из вспомогательной системы путем подстановки вместо неизвестной $Z(x, y) = x^\rho y^\sigma$.

Выполнение приведенных выше двух необходимых условий приведет к справедливости следующего утверждения:

Теорема 4. Если системы характеристических уравнений имеют только простые пары корней, то система (1) при положительном антиранге $m_s > 0$ ($s = 1, 2$) и ранге $p \leq 0$ допускает четыре формальных решения вида (7).

Если системы характеристических уравнений имеют кратные корни, то система (1) имеет так называемые **поднормальные** решения. Этот случай до сих пор остается не исследованным.

Литература

1. *Wilczynski E.J.* Projective Differential Geometry of Curves and Ruled Surfaces. – Leipzig: Feubner, 1906. – 120 p.

-
2. *Тасмамбетов Ж.Н.* Нормальные решения специальных систем дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка с полиномиальными коэффициентами: Автореф. дис... докт. физ.-мат. наук. – Алматы, 2004. – 41 с.
 3. *Тасмамбетова А.Ж., Тасмамбетов Ж.Н.* Решение систем дифференциальных уравнений в частных производных с положительным антирангом // Вестник КазГУ. Сер. матем., механика, информатика. Спец. выпуск. – 2008. – №3. – С. 237–244.